

## Задача А. Города

Можно для каждой буквы сохранить все строки, начинающиеся с нее. Если нет ни одной строки, начинающейся с последней буквы строки предыдущего игрока, то ответ — ?. Если среди строк, начинающихся с этой буквы, есть строка, заканчивающаяся на букву, с которой ничего не начинается, или есть ровно одна строка, начинающаяся на эту букву, и она на нее и заканчивается, то ответ — эта строка и !. Иначе ответ — любая из строк, начинающихся на нужную букву.

## Задача В. Дерево в кучу

Пусть  $dp[v][i]$  — минимальный возможный максимум среди взятых вершин в поддереве  $v$  при условии, что всего взято  $i$  вершин. Для фиксированного  $v$   $dp[v][i]$  не убывает с ростом  $i$ . Если мы хотим, чтобы максимум в поддереве  $v$  был не более  $x$ , то можно взять столько вершин, сколько есть положительных  $i$ , таких что  $dp[v][i] \leq x$ , то есть в  $dp[v]$  лежат в отсортированном порядке значения максимумов, в которых можно взять на одну вершину больше с учетом кратности (то есть если можно взять на  $k$  вершин больше, то значение встречается  $k$  раз). Если пока не рассматривать возможность взять саму  $v$ , то чтобы максимум был не более  $x$ , надо, чтобы максимум во всех поддеревьях детей  $v$  был не более  $x$ . Во всех значениях максимума, в которых количество взятых вершин увеличивается на 1 в детях, количество увеличивается на 1 и в  $v$ . Значит  $dp[v]$  — объединение  $dp$  в детях. Дальше, если мы берем саму  $v$ , то до этого максимум должен был быть меньше значения в  $v$ . То есть, чтобы учесть  $v$ , надо найти в  $dp[v]$  последнее число, меньшее значения в  $v$ , и заменить следующее на это значение.

Если  $dp[v]$  хранить в multiset-е и сливать multiset-ы приливанием от меньшего к большему, то все решение работает за  $\mathcal{O}(n \log^2 n)$ .

## Задача С. Кубок Физтеха по КНБ

Можно сделать Meet in the middle. Перебираем первую половину строки, за  $\mathcal{O}(nk)$  получаем вектор размера  $n$  с текущими счетами этой половины против каждого из  $n$  игроков и прибавляем 1 в пар по этому вектору. Операции с пар размера  $3^{k/2}$  по векторам размера  $n$  занимают  $\mathcal{O}(n \log(3^{k/2}))$ , то есть  $\mathcal{O}(nk)$ . Перебираем вторую половину строки, получаем ее вектор счетов, прибавляем к ответу значение в пар-е по вектору из счетов, домноженных на  $-1$  (чтобы в сумме получились все 0). Итого  $\mathcal{O}(3^{k/2}nk)$ .

## Задача D. Долгопрудный будущего

Можно параллельными переносами и осевыми симметриями перевести начальную точку в  $(0, 0)$ , а конечную в  $(x_0, y_0)$ , где  $x_0, y_0 \geq 0$ .

Докажем, что единственный способ прийти в конечную точку быстрее, чем за  $x_0 + y_0$  — это пройти по данной прямой, если она направлена в сторону увеличения  $x$  и  $y$  и пересекает прямоугольник с углами в начальной и конечной точке, причем выходить за пределы прямоугольника бесполезно. Пусть  $f_x(x) = x_0$  при  $x \leq 0$ ,  $f_x(x) = 0$  при  $x \geq x_0$  и  $f_x(x) = x_0 - x$  иначе. Аналогично определим  $f_y(y)$ . Рассмотрим, как меняется величина  $\Phi = f_x(x) + f_y(y)$ , если мы перемещаемся по разрешенным линиям со скоростью 1. Если мы двигаемся вне прямоугольника, то  $f_x$  или  $f_y$  не меняется, то есть  $\Phi$  уменьшается со скоростью не более 1. Если мы идем по линиям сетки, то  $\Phi$  уменьшается со скоростью не более 1. Если мы идем по данной прямой, но при этом неверно, что и  $x$ , и  $y$  увеличиваются, то  $\Phi$  уменьшается со скоростью не более 1. В итоге надо уменьшить  $\Phi$  на  $x_0 + y_0$ , единственный способ уменьшить  $\Phi$  со скоростью больше 1 — идти по прямой внутри прямоугольника в сторону увеличения  $x$  и  $y$ . Существует путь, который всю длину пересечения прямой с прямоугольником идет вдоль прямой, а все остальное время — по линиям сетки в сторону увеличения  $x$  или  $y$ , то есть он и есть оптимальный.

Найти точки, в которых прямая пересекает прямоугольник, легко, дальше надо к  $x_0 + y_0$  прибавить длину диагонали прямоугольника с углами в точках пересечения и вычесть его полупериметр.

## Задача Е. Окружности на столе

Пусть  $dp[r]$  — количество способов разместить вложенный набор окружностей, внутри фиксированной окружности радиуса  $r$ . Тогда  $dp[r] = 1 + \sum_{r_1=1}^{r-1} dp[r_1]$ . количество способов разместить

окружность радиуса  $r_1$  внутри окружности радиуса  $r$ ). Это количество способов равно количеству целых точек внутри или на границе окружности радиуса  $r - r_1$ . Количество целых точек внутри окружности каждого радиуса до  $R$  можно найти за  $R^2$ : переберем все точки с координатами по модулю не превосходящими  $R$ , найдем расстояние от этой точки до начала координат с округлением вверх до целого. Получим такое число  $r$ , что эта точка лежит во всех окружностях радиуса  $\geq r$  и больше ни в каких. Прибавим 1 к позиции  $r$  массива подсчета, потом посчитаем префиксные суммы на этом массиве и получим нужные количества. Теперь саму динамику можно посчитать за  $\mathcal{O}(\min(n, m)^2)$  и найти ответ на задачу перебрав радиус самой большой окружности от 1 до  $\min(n, m)$ .

## Задача F. Массив и сумма степеней

Если  $k = 0$ , то все числа кроме 0 дают одинаковый вклад в ответ, то есть надо как можно больше 0-й превратить в 1.

Если  $k = 1$ , то каждая монета дает +1 к ответу, то есть не важно, какие числа

Теперь  $k = 2$ . Пусть  $a_{max}$  — максимальное число в массиве  $a$ . Пусть к  $a_i$  мы прибавили  $c_i$ . Тогда  $(a_1 + c_1)^2 + (a_2 + c_2)^2 + \dots + (a_n + c_n)^2 = (a_1^2 + \dots + a_n^2) + (c_1^2 + \dots + c_n^2) + (2a_1c_1 + \dots + 2a_nc_n) \leq (a_1^2 + \dots + a_n^2) + (c_1 + \dots + c_n)^2 + 2a_{max}(c_1 + \dots + c_n)$ . То есть при фиксированном количестве потраченных монет выгоднее всего их все потратить на увеличение максимального числа. Полученная функция от количества потраченных монет — квадратичная с ветвями вверх, то есть максимум достигается на границе, то есть либо когда мы потратили 0 монет, либо когда мы потратили все монеты на увеличение максимума. Надо выбрать лучший из этих вариантов.

## Задача G. Конфеты по парам

Условие, что  $2k$  конфет можно разбить на пары эквивалентно тому, что всех типа конфет не более  $k$ . Сгруппируем конфеты по типам. Из каждого типа нам важны только  $k$  лучших конфет. Если  $k$ -я и  $k + 1$ -я конфеты имеют одинаковые значения, то нужно взять все конфеты с этим значением и заменить на предметы состоящие из нескольких конфет. Если у нас было  $a$  конфет с этим значением  $x$ ,  $b$  из них попали в лучшие  $k$ , то для всех  $i$  от 0 до  $b$  можно брать  $i$  конфет этого типа, то есть  $i$  конфет суммарного значения  $ix$  с  $C_a^i$  способами их выбрать. Из этих  $b + 1$  варианта мы обязана выбрать ровно 1. Теперь надо решить задачу о рюкзаке, где некоторые предметы сгруппированы в группы из которых надо взять ровно 1 элемент. Она решается так же как и обычная (в обычной тоже надо каждый элемент либо брать, либо не брать, то есть надо выбрать ровно один вариант). Суммарный размер групп —  $\mathcal{O}(n)$ , итоговый вес —  $2k$ , то есть решение работает за  $\mathcal{O}(nk)$ .

## Задача H. Выбор сеансов

Зафиксируем правую границу. Теперь каждый тип фильмов прибавляет свой вес на полуинтервале от предпоследнего вхождения этого фильма в массив, не далее правой границы, до последнего (предпоследнее не включительно, последнее — включительно).

Можно идти по правым границам слева направо и для каждого фильма поддерживать вектор вхождений. Когда мы передвигаем правую границу на один, добавляется одно вхождение одного фильма. Надо для этого фильма вычесть его вес на старом полуинтервале и прибавить на новом и обновить ответ через текущий максимум. Это можно делать деревом отрезков на прибавление на отрезке и максимум. Итого  $\mathcal{O}(n \log n)$ .

## Задача I. Слишком разноцветная матрица

Пусть мы исключили хотя бы один цвет. Тогда среди исключенных цветов есть цвет с самым левым пикселем и цвет с самым правым пикселем. Левую и правую границы прямоугольника можно сузить до этих пикселей. Переберем эти 2 цвета. Теперь левая и правая границы прямоугольника зафиксированы, а также известен максимальный размер прямоугольника по вертикали. Мы можем исключить только те цвета, которые целиком находятся между левой и правой границами и расстояние между верхним и нижним пикселями цвета меньше максимального размера прямоугольника. Теперь можно идти 2 указателями по отсортированным спискам верхних и нижних пикселей этих цветов, поддерживая количество цветов, которые влезут в вертикальный размер. Итого  $\mathcal{O}(C^3 \log C)$ , где  $C$  — количество цветов.

## Задача J. Опасная лента

Рассмотрим какой-то сгиб. Во-первых, хотя бы один фрагмент ленты, соседний со сгибом свободен от химиката, так как эти два фрагмента соприкоснутся после сгиба. Во-вторых, в зависимости от того, к какой границе свободного от химиката подотрезка этот сгиб ближе, либо левый кусок, покрытый химикатом завернется в середину, либо правый.

Пусть суммарно завороты левого конца покроют  $c$  свободных от химиката фрагментов, а правого —  $d$ . Тогда надо, чтобы  $a + b + c + d \leq n$  и задачи слева и справа независимы. То есть если для всех  $p, q \leq n$  найти  $dp[p][q]$  — количество способов заворачивать конец длины  $p$  сколько-то раз, так, чтобы в итоге он покрыл свободный отрезок длины  $q$ , то ответ на задачу —  $\sum_{c+d \leq n-a-b} dp[a][c] \cdot dp[b][d]$ .

Найдем  $dp[p][q]$ . Если заворот был на расстоянии  $i$  от границы химиката, то после заворота химикат покрывает длину  $p + i$ , а свободной осталась длина  $q - p - 2i$ . То есть  $dp[p][q] = 1 + \sum_{i \geq 0} dp[p + i][q - p - 2i]$ . Если параллельно с  $dp$  насчитывать  $pref[p][q] = \sum_{i \geq 0} dp[p + i][q - 2i] = dp[p][q] + pref[p + 1][q - 2]$ , то все пересчеты работают за константное время ( $dp[p][q] = 1 + pref[p][q - p]$ ). То есть можно посчитать  $dp$  за  $\mathcal{O}(n^2)$ .

## Задача K. Изучаем мьютексы

Рассмотрим первый раз, когда функция обращается к какому-то мьютексу. Если команда — `release` или `access`, то мьютекс должен быть захвачен перед вызовом функции, а если `acquire`, то не захвачен. Если это не так, то происходит соответствующая ошибка.

Вызов любой функции выглядит так: есть порядок мьютексов (в порядке первого обращения), для каждого из которых известно, в каком состоянии должен быть мьютекс до вызова функции, какая ошибка случится, если он не в этом состоянии и в каком состоянии он окажется после вызова функции. Также возможно, что вне зависимости от состояния мьютексов до вызова функции, она все равно сломается. В таком случае надо также сохранить, с какой ошибкой она сломается и после поломки не записывать больше никаких изменений.

Для пустой функции порядок пустой и ошибки нет. Теперь научимся добавлять одну строку в функцию. Если функция уже сломана, то ничего не надо делать. Если строка — это операция с мьютексом, то если этого мьютекса еще нет в порядке, то надо его туда добавить и проставить необходимое начальное состояние, тип ошибки, если оно не выполнено и конечное состояние. А если мьютекс уже есть в порядке, то если его конечное состояние не совпадает с требуемым начальным, то надо записать, что функция сломана с соответствующим кодом, а если совпадает, то просто поменять конечное состояние.

Если строка — это вызов другой функции, то сначала надо пройтись по последовательности мьютексов другой функции. Если очередной мьютекс новый, то надо добавить его в порядок и записать значения из другой функции. Если его требуемое начальное состояние не совпадает с нашим конечным, то надо записать, что функция сломана с кодом мьютекса из другой функции и остановить процесс. Иначе надо просто перезаписать конечное состояние мьютекса в нашей функции. Если мы дошли до конца этого процесса и не сломались, но другая функция сломана, то надо записать, что наша — тоже сломана с кодом ошибки из другой функции.

Эти значения для функций можно считать dfs'ом из main (не заходя в уже посчитанные функции еще раз).

В конце надо вызвать main, считая, что все мьютексы уже увидены и изначально не захвачены.

## Задача L. Пересекающиеся отрезки

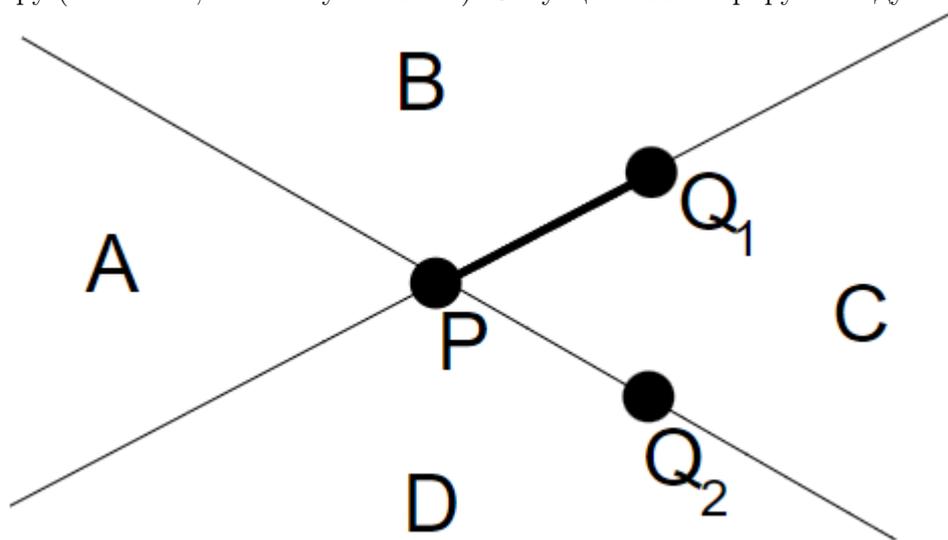
Мы можем расширить любой отрезок  $S$  до прямой  $L$ , которая делит плоскость на две части. В искомом множестве отрезков  $S$  пересекает все остальные отрезки, а значит все остальные отрезки имеют по одной конечной точке по обе стороны от  $L$  (при этом никакая точка не может находиться на  $L$ , иначе она будет на одной прямой с конечными точками  $S$ , чего не может быть по условию). Это означает, что если мы выберем точку  $P$  на входе, то она должна быть соединена с другой точкой  $Q$  так, чтобы прямая, проходящая через обе точки, оставляла с каждой стороны одинаковое количество оставшихся точек. Это намекает на алгоритм: выбираем точку  $P$ , находим  $Q$  в соответствии с приведенным выше определением, соединяем  $P$  и  $Q$  и повторяем. Однако что делать, если таких  $Q$  будет несколько?

Выберем в качестве  $P$  крайнюю левую точку, то все кандидаты на  $Q$  окажутся в правой половине плоскости, разрезанной вертикальной линией, проходящей через  $P$  (при этом на этой линии может находиться не более одной другой точки). Рассмотрим линию, вращающуюся по часовой стрелке с центром на  $P$ . В начальный момент на левой стороне линии нет точек, потому что  $P$  — самая левая. При вращении линия будет проходить через все точки, неоднократно добавляя одну точку к одной стороне и удаляя одну с другой. Поскольку коллинеарных троек точек не существует, этот сдвиг всегда равен 1. Это означает, что существует ровно одна такая прямая, на которой есть  $P$  и еще одна точка, с  $n - 1$  точками на каждой стороне. Более того, если отсортировать все точки, не являющиеся  $P$ , по углу, который они образуют с  $P$  (выбрав 0 для совпадения с вертикальной линией), то точка, которая окажется на линии, будет в точности медианой отсортированного списка.

Выбор  $P$  в качестве крайней левой точки дает уникальный выбор точки  $Q$  в пару к  $P$ . Мы можем удалить обе точки и продолжить. Алгоритм требует  $n$  итераций, и в каждой из них мы должны найти крайнюю левую точку и отсортировать  $O(n)$  точек по углу. Выбор медианы и удаление пары точек можно сделать за время  $O(n)$  или лучше. Таким образом, общий алгоритм требует  $O(n^2 \log n)$  времени (если вместо сортировки использовать линейный алгоритм для нахождения медианы, то сложность уменьшится до  $O(n^2)$ ).

Чтобы решить задачу дальше, нужно заметить, что если множество из  $2n$  точек можно разбить требуемым образом на отрезки, то для каждой точки  $P$  в этом множестве найдется ровно одна  $Q$  такая, что прямая через  $P$  и  $Q$  оставляет половину точек по обе стороны. То, что существует хотя бы одна такая точка, следует из существования решения, а аргумент о том, что их не может быть больше одного, требует более глубокого осмысления.

Предположим, что существует точка  $P$  и две другие точки  $Q_1$  и  $Q_2$ , такие, что обе прямые, проходящие через  $P$  и каждую  $Q_i$ , имеют по половине всех остальных точек с каждой стороны. Более того, не теряя общности, предположим, что  $Q_1$  — это та точка, которая действительно составляет с  $P$  пару (мы знаем, что она уникальна). Ситуацию иллюстрирует следующий рисунок.



На рисунке мы обозначили четыре области, на которые две прямые делят плоскость. Пусть  $A, B, C$  и  $D$  — это наборы исходных точек, содержащихся в каждой области (не включая  $P, Q_1$  и  $Q_2$ ). Обратите внимание, что любая точка в  $A$  должна быть соединена с точкой в  $C$ , чтобы отрезок пересекал  $PQ_1$ . Аналогично, любая точка в  $D$  должна быть соединена с точкой в  $B$ . Все точки под прямой, проходящей через  $P$  и  $Q_2$ , находятся либо в  $A$ , либо в  $D$ , то есть их  $|A| + |D|$ . Число точек выше, с другой стороны, равно  $|B| + |C| + 1$ . Поскольку мы показали, что  $|A| \leq |C|$  и  $|B| \leq |D|$ ,  $|B| + |C| + 1 \geq |A| + |D| + 1 > |A| + |D|$ . Это противоречит предположению, что прямая, проходящая через  $P$  и  $Q_2$ , имеет одинаковое количество точек входа с каждой стороны.

Это наблюдение само по себе позволяет лишь избежать шага «найти крайнюю левую точку» предыдущего алгоритма, что не меняет его общей временной сложности. Определенное улучшение заключается в более быстром сокращении набора точек, которые мы должны рассмотреть, чтобы все шаги в рамках итерации занимали меньше времени. Для этого рассмотрим, что после того, как

мы сопоставили  $M$  пар точек, прямые делят плоскость на  $2M$  областей, причем только внешние области (те, что имеют неограниченную площадь) могут содержать оставшиеся точки. Более того, каждая точка должна быть соединена с точкой в области, противоположной ей, чтобы пересечь все прямые, что является необходимым условием для пересечения всех отрезков.

Когда мы создаем новую пару, ровно две такие области делятся пополам. Идея заключается в следующем: вместо того чтобы удалять новую пару и продолжать работу с полным набором, будем рекурсивно работать с двумя отдельными наборами. Если мы рассматриваем наборы  $X$  и  $Y$  из противоположных областей, разбитых после создания пары на  $X_1$  и  $X_2$  и  $Y_1$  и  $Y_2$  соответственно, то нам нужно решать рекурсивно задачу для  $X_1$  и  $Y_1$  отдельно, и для  $X_2$  и  $Y_2$  отдельно (концепция разделяйки). Тут предполагается, что области обозначены так, что  $X_1, X_2, Y_1, Y_2$  идут подряд в порядке по часовой стрелке.

Последнее, осталось убедиться, что мы разделили  $X$  и  $Y$  более или менее равномерно с помощью новой линии. Обратите внимание, что если мы ограничимся тем, что начнем с точки  $P$ , которая входит в выпуклую оболочку  $X$  или  $Y$  или  $X \cup Y$ , то это может оказаться невозможным (то есть все эти пары могут разделить  $X$  и  $Y$ , оставив большинство оставшихся точек на одной стороне).

Отсюда возникает необходимость в свойстве уникальности разбиения множества точек на требуемые пары. Заметьте, что если мы отсортируем все пары между точками  $X$  и  $Y$  по наклону произведенных ими отрезков, то первая и последняя разделят  $X$  и  $Y$  на пустое множество и множество с  $|X| - 1$  точками (заметьте, что  $|X| = |Y|$ ). Второй и предпоследний разделят их на множество с 1 точкой и множество с  $|X| - 2$  точками.  $i$ -й разделит их на множество с  $i - 1$  точкой и множество с  $|X| - i$  точками. Таким образом, при случайном выборе мы получаем рекурсию, аналогичную рекурсии quicksort, в которой уменьшение размера множеств ожидается достаточно близким к тому, чтобы всегда разбивать их равномерно. Поскольку время, необходимое для нерекурсивной части решения для множества размера  $m$ , составляет  $O(m \log m)$  (вычисление разбиений является лишь дополнительным линейным шагом по времени), то общая ожидаемая временная сложность этого рекурсивного алгоритма составляет  $O(n \log^2 n)$ .

## Задача М. Рейтинг стартовой точки

Для каждой стартовой точки мы можем выполнить двоичный поиск по минимальному значению  $d$ , так что мы можем достичь как минимум  $t$  точек (это работает, потому что увеличение  $d$  только увеличивает число доступных точек). Однако этот подход даёт сложность  $O((nm)^2 \log 10^9)$ , что слишком медленно, учитывая наши ограничения.

Заметим, что рейтинги близлежащих точек часто зависят друг от друга. Например, если мы знаем, что рейтинг точки  $P$  равен  $d$ , то каждая точка, которую мы достигнем из  $P$  также будет иметь рейтинг не более  $d$  (мы знаем, что можем добраться из любой из этих  $t$  точек в любую другую). Возможно, что эти другие точки на самом деле имеют более низкий рейтинг. Если бы мы могли каким-то образом сначала найти точки с наименьшим рейтингом, то мы могли бы использовать эту информацию для эффективного поиска точек с более высоким рейтингом.

Мы можем сделать это, думая о клетках таблицы как о вершинах графе. Возможные ребра в этом графе находятся между соседними парами точек, а их веса ребер равны разнице между значениями этих точек. Мы добавляем ребра в порядке возрастания веса в наш граф и отслеживаем каждую компоненту связности. Это означает, что если мы добавили ребра до веса  $d$ , то каждая компонента будет просто представлять набор точек, которые мы можем посетить, используя разницу высот не более  $d$ . Таким образом, мы можем назначить рейтинг всем точкам в компоненте, когда размер компоненты составляет не менее  $t$ .

Единственные операции графа, которые нам нужно поддерживать — это добавление ребра, проверка того, соединены ли две вершины, и запрос размера компоненты. Все это очень быстро делается с помощью СММ.

## Задача N. Сортировка матрицы

У каждого числа есть цвет — то, в какой строке это число должно оказаться в итоге. Перед третьей операцией, чтобы отсортировать матрицу получилось, все числа должны стоять в строках, соответствующих их цвету. То есть перед второй операцией надо, чтобы в каждом столбце все числа

были разных цветов, тогда второй операцией надо будет просто отсортировать в каждом столбце числа по цвету.

Будем получать результат первой операции по столбцам слева направо. Пусть осталось  $k$  столбцов из  $m$  исходных. Построим двудольный граф, где в левой доле — строки, в правой — цвета, и вершины соединены ребром, если в соответствующей строке есть соответствующий цвет. Каждого цвета осталось  $k$  штук, то есть для любых  $t$  строк в них осталось  $tk$  чисел, то есть хотя бы  $t$  различных цветов. Значит по лемме Холла в этом графе есть совершенное паросочетание. Найдем его и в каждой строке поставим парный ей в паросочетании цвет на первый из оставшихся столбцов. Теперь в этом столбце все цвета различны и можно идти дальше. Итого  $m \times$  поиск максимального паросочетания в графе с  $2n$  вершинами и не более  $nm$  ребрами. Если искать паросочетание алгоритмом Куна, то будет  $\mathcal{O}(n^2m^2)$ .